
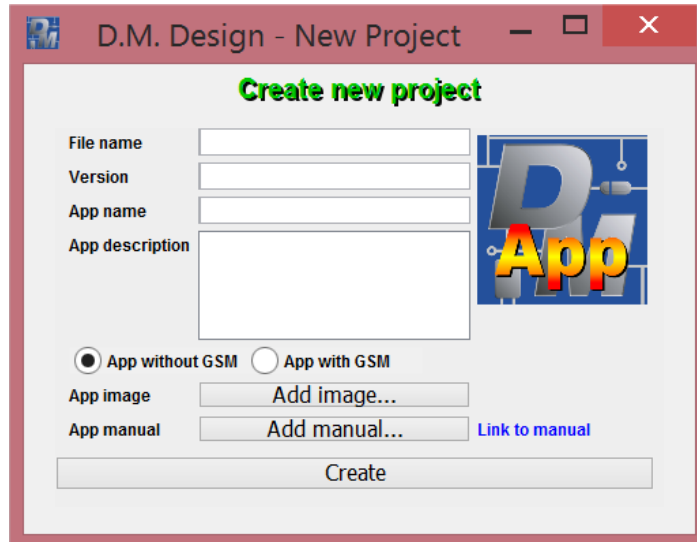
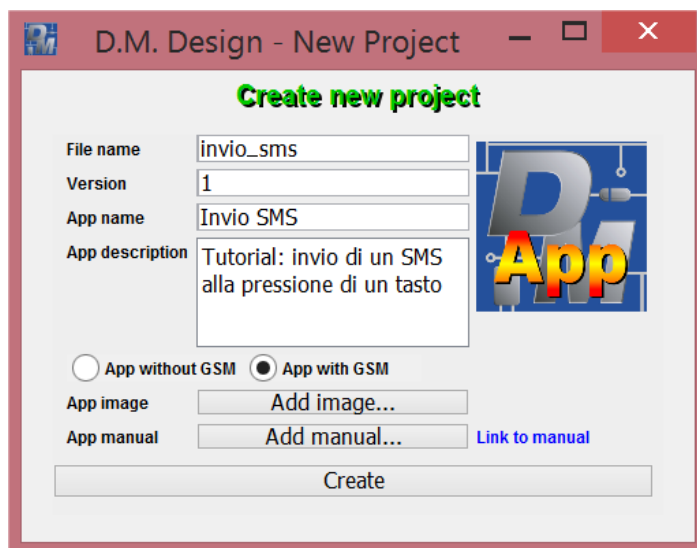


Invio SMS

In questo programma proveremo ad inviare un SMS ad ogni pressione di uno dei 2 tasti della DM Board ICS. Per prima cosa creiamo un nuovo progetto premendo sul pulsante  (Create new project):



dove andremo a completare i vari campi e a selezionare l'opzione "APP with GSM" (opzione necessaria dato che il nostro programma utilizzerà il modulo GSM per inviare gli SMS):




Cliccando sul pulsante "Create" creeremo il nostro progetto.

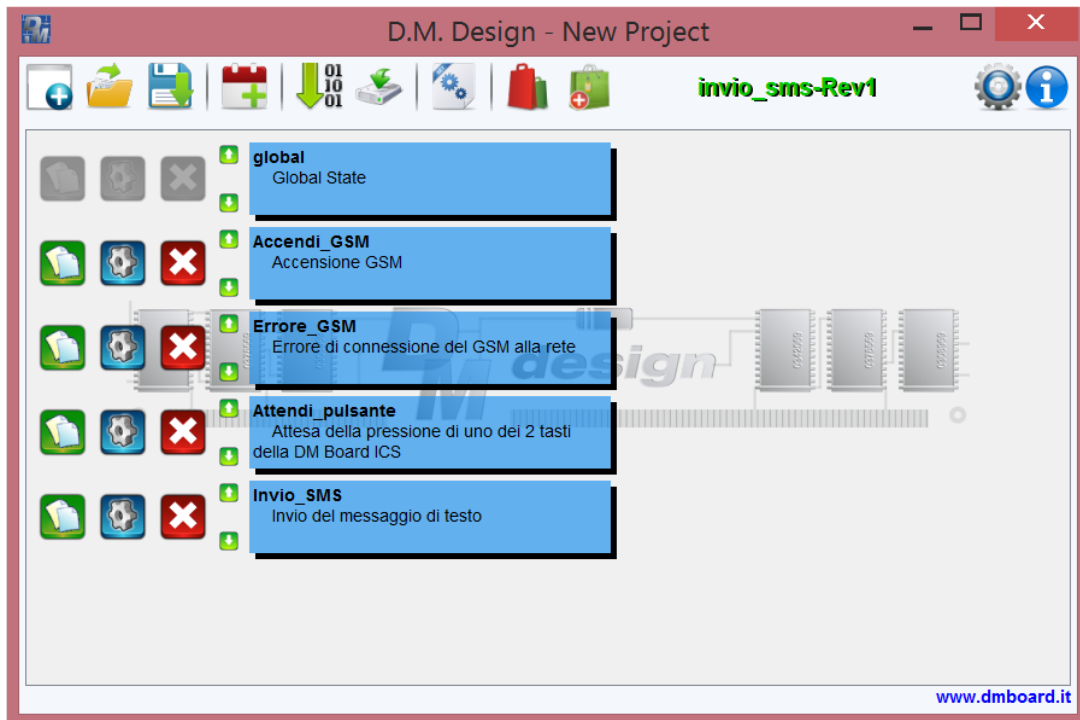
In questo progetto, per poter inviare dei messaggi, dovremmo prima di tutto accendere il modulo GSM, successivamente, attendere la pressione di un tasto ed infine inviare l'SMS. Per la realizzazione del nostro programma saranno sufficienti quindi 3 stati; consigliamo però di aggiungere un ulteriore stato che, in caso di errore di connessione del modulo GSM alla rete telefonica, si occuperà di spegnere il modulo GSM e riavviare il programma.

Dovremo quindi creare i seguenti stati:

1. Accendi GSM
2. Errore GSM
3. Attendi pulsante
4. Invio SMS

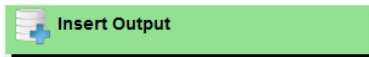
attraverso il tasto .

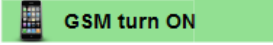

La schermata di DMDesign risulterà quindi la seguente:



Siamo ora pronti per definire cosa deve fare ogni stato.

Entriamo per prima cosa nello stato “Accendi_GSM” cliccando sopra tale stato.

Andiamo poi ad accendere il GSM premendo sul pulsante 



e successivamente sull’istruzione ; quest’ultima richiede una variabile numerica per salvare lo stato di accensione (modulo GSM connesso alla rete, modulo GSM non connesso alla rete, problemi di comunicazione con il modulo GSM). Creiamo quindi una variabile locale attraverso il pulsante di creazione rapida delle variabili locali  e la chiamiamo Stato_GSM (non è necessario inicializzarla).

A questo punto possiamo selezionare la variabile per poter inserire l’istruzione.



Aggiungiamo poi 2 istruzioni di salto andando all’interno della sezione 

e successivamente . Le 2 istruzioni che andiamo ad aggiungere hanno lo

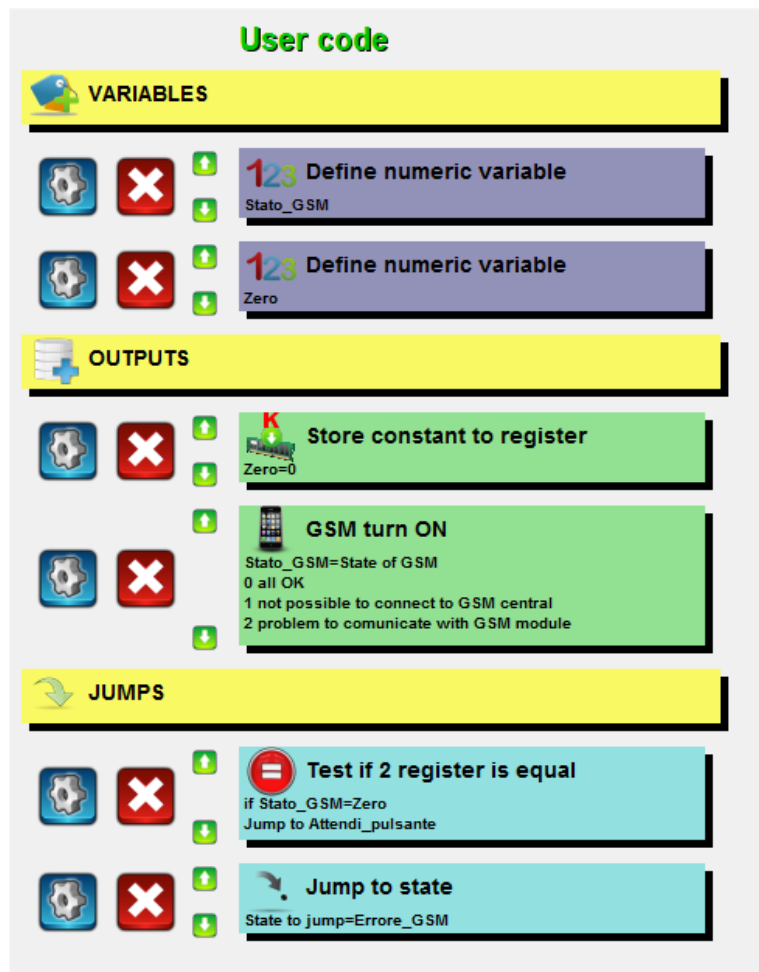
scopo di controllare se il valore della variabile Stato_GSM è 0, ovvero se il modulo GSM si è connesso correttamente alla rete telefonica.

Premiamo quindi sul tasto  **Test if 2 register is equal** e successivamente sul tasto di creazione rapida delle variabili locali  per creare una variabile di valore 0 che chiameremo Zero. Selezioniamo successivamente le 2 variabili da controllare ovvero Stato_GSM e Zero dai 2 menù a tendina; scegliamo come “Address to jump” lo stato “Attendi_pulsante”. Aggiungiamo quindi l’istruzione.

Ora dobbiamo inserire un salto non condizionato allo stato “Errore_GSM” in modo che se il modulo GSM non si è correttamente connesso alla rete venga attivato tale stato per permettere di resettare il modulo e riprovare a connettersi (questa istruzione, come lo stato “Errore_GSM” non è obbligatoria, ma se omessa, in caso di problemi di connessione il programma si bloccherebbe nello stato “Accensione_GSM”).

Premiamo quindi su  **Jump function** e successivamente su  **Jump to state** e selezioniamo lo stato “Errore GSM” dal menù a tendina. Aggiungiamo quindi l’istruzione.



Lo stato “Accensione_GSM” risulterà quindi essere così composto:







The screenshot displays the 'User code' editor interface, organized into four main sections: VARIABLES, OUTPUTS, and JUMPS. Each section contains several blocks with configuration options.


- VARIABLES:** Contains two 'Define numeric variable' blocks. The first is for 'Stato_GSM' and the second is for 'Zero'.
- OUTPUTS:** Contains two blocks. The first is 'Store constant to register' with 'Zero=0'. The second is 'GSM turn ON' with a description: 'Stato_GSM=State of GSM', '0 all OK', '1 not possible to connect to GSM central', and '2 problem to communicate with GSM module'.
- JUMPS:** Contains two blocks. The first is 'Test if 2 register is equal' with the condition 'if Stato_GSM=Zero' and the action 'Jump to Attendi_pulsante'. The second is 'Jump to state' with the action 'State to jump=Errore_GSM'.

Proseguiamo con l'entrare nello stato "Errore_GSM". In quest'ultimo dovremo segnalare l'errore di connessione alla rete telefonica e spegnere il GSM per poi far ripartire il programma. Tra lo spegnimento del modulo GSM e il reset del programma è consigliabile aggiungere un ritardo per garantire lo spegnimento del modulo GSM.

Per prima cosa aggiungiamo quindi un Beep che segnali l'errore; selezioniamo quindi all'interno degli output  **Beep function** e successivamente l'istruzione  **Beep**. Dal menù a tendina scegliamo il valore 2 (Beep Error) e aggiungiamo l'istruzione.

Per spegnere il GSM selezioniamo all'interno di  **GSM function** l'istruzione  **GSM turn OFF** e aggiungiamo l'istruzione.

Come abbiamo detto in precedenza dobbiamo aggiungere un ritardo per garantire lo spegnimento del modulo GSM, quindi all'interno di  **Delay function** selezioniamo  **Delay ms** e aggiungiamo l'istruzione dopo aver creato e selezionato dal menù a tendina una variabile locale dal nome Ritardo con valore iniziale pari a 2000 (ovvero 2 secondi).

Per completare lo stato aggiungiamo un salto diretto allo stato "global" attraverso l'istruzione  **Jump to state**.

Lo stato "Errore_GSM" apparirà quindi in questo modo:



User code

VARIABLES

123 Define numeric variable
Ritardo

OUTPUTS

Beep
Sound Type=2

GSM turn OFF

Store constant to register
Ritardo=2000

Delay ms
Delay=Ritardo

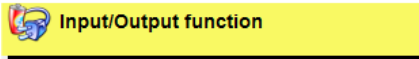
JUMPS

Jump to state
State to jump=global

Completiamo ora lo stato “Attendi_pulsante”. Visto che l’accensione del modulo GSM può tardare fino a circa 1 minuto, inseriamo l’accensione del LED interno alla DM Board ICS per segnalare che la scheda è pronta per inviare un SMS.

Inseriamo quindi l’istruzione  contenuta negli output.

Non ci resta che saltare nello stato “Invia_SMS” alla pressione di un tasto. Entriamo quindi all’interno di



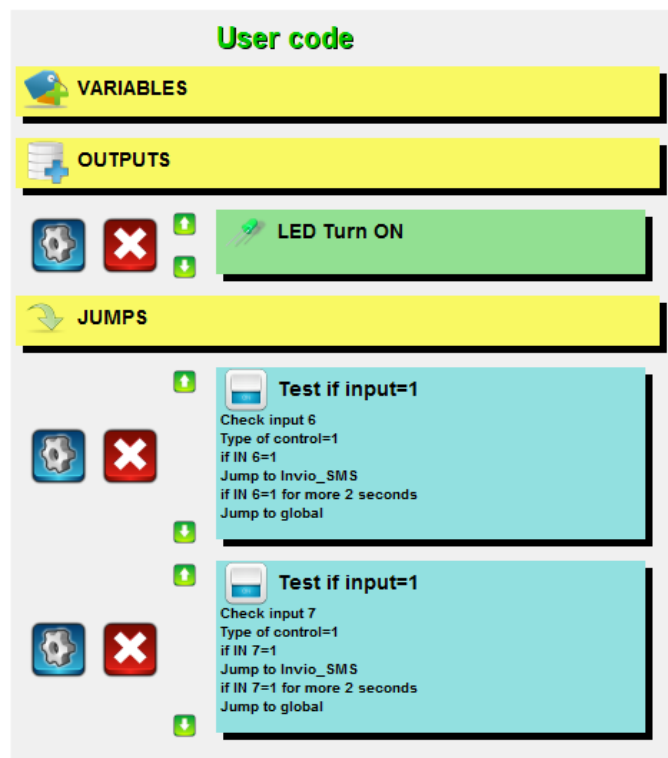
della sezione “Insert Jump” e successivamente selezioniamo



l’istruzione **Test if input=1**. Nel primo menù a tendina “Select input to check” scegliere il valore 6 (Switch 1) per selezionare il primo pulsante della DM Board ICS; nel secondo menù selezionare il valore 1 per inserire il test con anti-rimbalzo dell’ingresso (quando viene premuto un qualsiasi tasto, il valore letto in uscita dal pulsante non passa istantaneamente dal valore logico basso al valore logico alto o viceversa, ma a causa della meccanica di realizzazione del pulsante si genera un “rimbalzo” del pulsante che causa una serie di impulsi che variano da un livello all’altro fino a stabilizzarsi dopo un certo intervallo di tempo. Il test con anti-ribalzo, controlla il livello logico dell’ingresso considerando però la problematica del “rimbalzo” del pulsante). Nel terzo menù selezioniamo invece lo stato a cui saltare se il test è andato a buon fine (ovvero se il tasto è stato premuto) e quindi scegliamo lo stato “Invio_SMS”. L’ultimo menù a tendina non è invece utilizzato in questo tipo di controllo (viene utilizzato solo nel caso in cui si voglia controllare se un pulsante viene premuto per più di 2 secondi) quindi lo lasciamo al valore iniziale. Aggiungiamo infine l’istruzione.

Se desideriamo che venga inviato il messaggio anche nel caso in cui venga premuto il secondo tasto della DMBoard ICS, aggiungiamo la stessa istruzione precedentemente descritta selezionando nel primo menù a tendina l’ingresso 7 (Switch 2).

Lo stato “Attesa_pulsante” risulterà così composto:




The screenshot shows the 'User code' editor interface. It is divided into several sections:


- VARIABLES:** An empty yellow bar.
- OUTPUTS:** A yellow bar containing one instruction: **LED Turn ON** (green bar).
- JUMPS:** A yellow bar containing two instructions:
 - Test if input=1** (light blue bar):
 - Check input 6
 - Type of control=1
 - if IN 6=1
 - Jump to Invio_SMS
 - if IN 6=1 for more 2 seconds
 - Jump to global
 - Test if input=1** (light blue bar):
 - Check input 7
 - Type of control=1
 - if IN 7=1
 - Jump to Invio_SMS
 - if IN 7=1 for more 2 seconds
 - Jump to global

Infine andiamo a completare lo stato “Invio_SMS”. Scegliamo all’interno degli output l’istruzione



Per poter inserire l’istruzione dovremo creare 2 variabili di testo contenenti il numero di telefono e il testo da inviare nell’SMS.

Aggiungiamo quindi il numero di telefono premendo sul tasto di creazione rapida delle variabili globali numeriche  e creiamo una variabile di nome “Numero telefono” e inizializziamola con il numero di telefono che dovrà ricevere il messaggio.

Creiamo poi con lo stesso tasto  una variabile di nome “Testo SMS” che conterrà il testo del messaggio che vogliamo inviare, ad esempio “Questo è il mio primo SMS inviato dalla DM Board ICS!”.

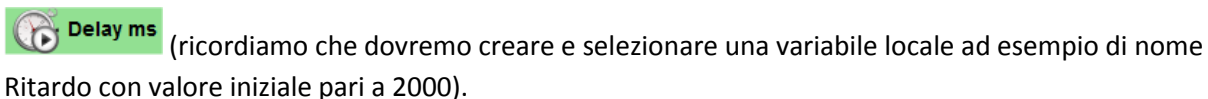
A questo punto possiamo completare l’inserimento dell’istruzione lasciando al valore di default il primo menù (SMS standard), selezionando “Numero telefono” nel secondo menù a tendina e scegliendo “Testo SMS” nell’ultimo menù a tendina.

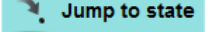
Inseriamo infine l’istruzione.

Prima di inserire l’istruzione di ritorno allo stato “Attesa_pulsante” è necessario inserire un ritardo in modo che si abbia il tempo di rilasciare il pulsante precedentemente premuto.

Il problema qui menzionato nasce dal fatto che se siamo nello stato “Attesa_pulsante” e viene premuto uno dei pulsanti presenti nella DM Board ICS, viene avviato lo stato “Invio_SMS” che in pochi millisecondi provvederà ad inviare l’SMS e ritornare nello stato “Attesa_pulsante”. Essendo trascorsi pochi millisecondi, è molto probabile che il tasto premuto sia ancora premuto e quindi verrà inviato un altro messaggio. Se invece aggiungiamo un ritardo di, ad esempio 2 secondi, siamo sicuri che il pulsante sarà rilasciato una volta tornati allo stato “Attesa_pulsante” e quindi non verrà riavviato nessun altro SMS se non alla successiva pressione del tasto. Questo tipo di funzionamento risulta essere il più semplice; si potrebbe ad esempio modificare il funzionamento controllando dopo l’invio del messaggio il rilascio del pulsante; questa modalità di funzionamento richiederebbe però l’aggiunta di un nuovo stato.

Tornando al nostro programma, aggiungiamo quindi un ritardo di 2 secondi attraverso l’istruzione



Infine aggiungiamo un salto diretto allo stato “Attendi_pulsante” attraverso l’istruzione . Lo stato “Invio_SMS” risulterà quindi così composto:

The screenshot shows the 'User code' configuration interface with the following elements:

- VARIABLES:** A block titled '123 Define numeric variable' with the value 'Ritardo'.
- OUTPUTS:** Three blocks: 'Send SMS' (SMS Type=0, Number phone=[Numero_telefono], Text=[Testo_SMS]), 'Store constant to register' (Ritardo=2000), and 'Delay ms' (Delay=Ritardo).
- JUMPS:** A block titled 'Jump to state' with the value 'State to jump=Attendi_pulsante'.

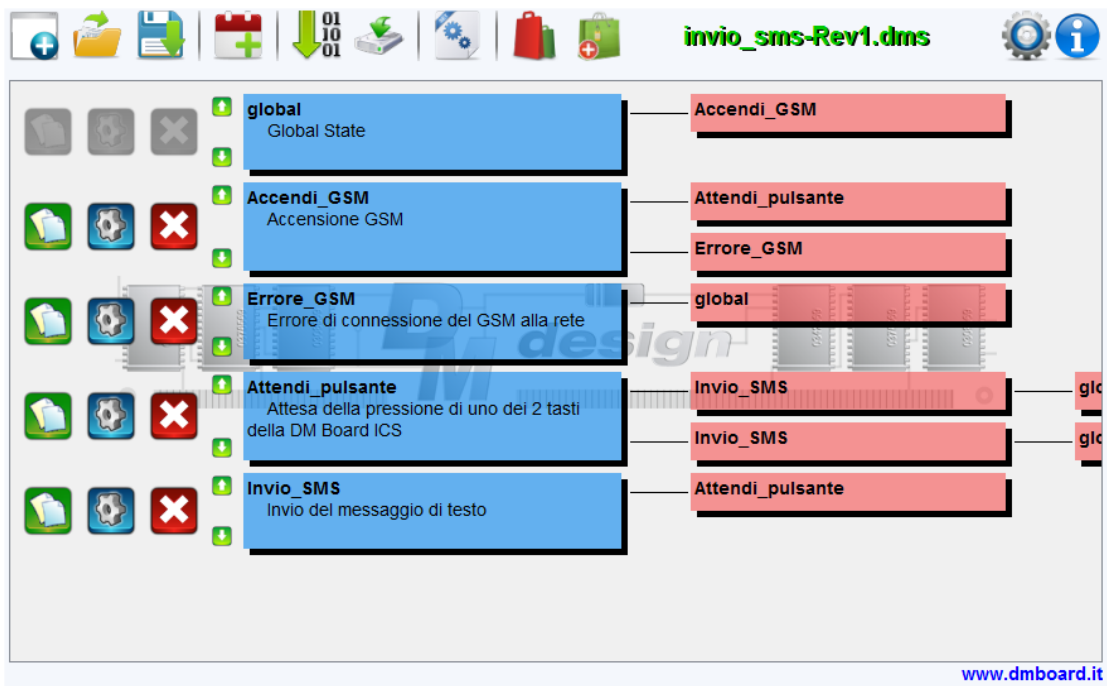
Non ci resta quindi che definire all'interno del "global" come stato principale "Accendi_GSM".

Prima di fare questa operazione consigliamo di aggiungere un Beep all'interno dello stato "global" per segnalare che la DMBoard ICS si è accesa/resettata.

The screenshot shows the 'User code' configuration interface with the following elements:

- VARIABLES:** Two blocks titled 'ABC Define string constant'. The first has the value 'Numero_telefono="123456"' and the second has 'Testo_SMS="Questo è il mio primo SMS inviato dalla DM"'. Each block has a red 'X' icon.
- OUTPUTS:** A block titled 'Beep' with the value 'Sound Type=0'.
- JUMPS:** A block titled 'Jump to state' with the value 'Main state=Accendi_GSM'.

La schermata principale che visualizza l'insieme degli stati risulterà quindi così composta:



Ora siamo pronti per compilare e scaricare il nostro programma all'interno della DMBoard ICS.